

IAR EWARM에서 Absolute address 지정 방법

소스 코드 에 아래와 같이 입력합니다.

```
#pragma location= ".serial_no"
const u8 serial_nr[4] = { 0xAA,0xBB,0xCC,0xDD };
```

링커 환경 파일 (.icf파일)에서 아래의 적색 부분 추가합니다.

```
/*###ICF### Section handled by ICF editor, don't touch! ****/
/*-Editor annotation file-*/
/* IcfEditorFile="$TOOLKIT_DIR$\config\ide\IcfEditor\cortex_v1_0.xml" */
/*-Specials-*/
define symbol __ICFEDIT_intvec_start__ = 0x00000000;
define symbol __serial_no__ =0x00007FF0;

/*-Memory Regions-*/
define symbol __ICFEDIT_region_ROM_start__ = 0x00000000;
define symbol __ICFEDIT_region_ROM_end__ = (0x00000000+0x00020000-1);
define symbol __ICFEDIT_region_RAM_start__ = 0x20000000;
define symbol __ICFEDIT_region_RAM_end__ = (0x20000000+0x00040000-1);
/*-Sizes-*/
define symbol __ICFEDIT_size_cstack__ = 0x400;
define symbol __ICFEDIT_size_heap__ = 0x0;
/**** End of ICF editor section. ###ICF###*/

define memory mem with size = 4G;
define region ROM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_ROM_start__ to
__ICFEDIT_region_ROM_end__];
define region RAM_region = mem:[from __ICFEDIT_region_RAM_start__ to
__ICFEDIT_region_RAM_end__];

define block CSTACK with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_cstack__ { };
define block HEAP with alignment = 8, size = __ICFEDIT_size_heap__ { };

initialize by copy { readwrite };
do not initialize { section .noinit };
do not initialize {section .serial_no };

keep { section .intvec };
keep { section .serial_no }; /* 이 부분은 Linker에게 최적화 하지 말라는 뜻입니다.
serial_nr[]을 소스 코드 중 사용하는 부분이 있으면 생략 가능 */

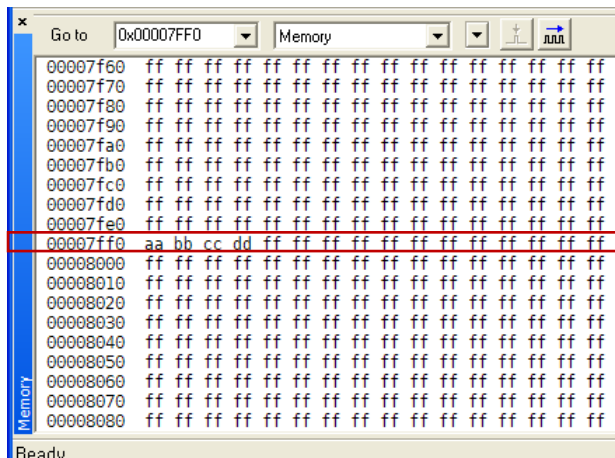
place at address mem:__ICFEDIT_intvec_start__ { readonly section .intvec };
place at address mem:__serial_no__ { readonly section .serial_no };

place in ROM_region { readonly };
place in RAM_region { readwrite,
block CSTACK,
block HEAP };
```

프로젝트를 빌드하고 Map 파일을 확인하면 아래와 같이 serial\_nr가 Flash memory의 지정된 위치에 배치되는 것을 볼 수 있습니다.

|                   |                   |            |             |           |                   |
|-------------------|-------------------|------------|-------------|-----------|-------------------|
| main              | 0x0000077b        | 0x3c       | Code        | Gb        | main.o [1]        |
| put_gpio          | 0x00000a1d        | 0x1e       | Code        | Gb        | gpio.o [1]        |
| rtcCb             | 0x2000041c        | 0x4        | Data        | Lc        | rtc.o [1]         |
| <b>serial_nr</b>  | <b>0x00007ff0</b> | <b>0x4</b> | <b>Data</b> | <b>Gb</b> | <b>main.o [1]</b> |
| st_led            | 0x00000c60        | 0x20       | Data        | Gb        | gpio.o [1]        |
| st_led_init       | 0x00000c40        | 0x20       | Data        | Gb        | gpio.o [1]        |
| system_clock_init | 0x000008c9        | 0x36       | Code        | Lc        | main.o [1]        |
| systick_init      | 0x000007b7        | 0x28       | Code        | Lc        | main.o [1]        |
| time_tick_process | 0x000007fd        | 0x9c       | Code        | Lc        | main.o [1]        |
| u32_Systick_delay | 0x20000418        | 0x4        | Data        | Lc        | main.o [1]        |

디버거의 Watch로 확인



E-mail : [ddaemjang@daum.net](mailto:ddaemjang@daum.net)